

Список

основных публикаций официального оппонента по теме диссертации
Белозерова В.В. в рецензируемых научных изданиях за последние 5 лет

1. Веселов Г.Е., Скляр А.А., Скляр С.А. Аттракторно-репеллерная методика управления мобильными роботами //Материалы XIII Международной конференции «Устойчивость и колебания нелинейных систем управления». Издательство: ИПУ РАН, - Москва: 2016. – С. 327-330.
2. Veselov, G., Sklyarov, A., Sklyrov, S., Semenov, V. Synergetic approach to the quadrotor helicopter control in an environment with external disturbances// 2016 International Siberian Conference on Control and Communications, SIBCON 2016; National Research University "Higher School of Economics" Moscow; Russian Federation; 12 May 2016 through 14 May 2016; Category number CFP16794-CDR; Code 122173. ISBN: 978-146738383-7. DOI: 10.1109/SIBCON.2016.7491680.
3. Веселов Г.Е., Першин М.И. Проектирование распределённых систем управления гидrolитосферными процессами// Известия высших учебных заведений «Геология и разведка», – 2016, – № 1, – С. 99-106.
4. Веселов Г.Е., Сеницын А.С. Синтез системы управления адаптивной подвеской с учётом физических ограничений амортизатора// Известия ЮФУ. Технические науки, –2015, –№7, –С. 170-184.
5. G. Veselov, A. Sklyrov, A. Mushenko, S. Sklyrov, Synergetic Control of a Mobile Robot Group. Proc. of 2nd International Conference on Artificial Intelligence, Modelling and Simulation, “AIMS2014”, Madrid, Spain, 18–20 Nov., 2014. pp. 155-160. ISBN 978-1-4799-7599-0. DOI: 10.1109/AIMS.2014.22
6. Veselov Gennady, Sklyarov Andrey, Sklyarov Sergey. Synergetic approach to quadrotor helicopter control with attractor-repeller strategy of nondeterministic obstacles avoidance. Proceedings of 6th International Congress on Ultra Modern Telecommunications and Control Systems and Workshops (ICUMT-2014), 6-8 October 2014, St. Petersburg, Russia. - Pp. 324-331. DOI: 10.1109/ICUMT.2014.7002107.
7. Веселов Г.Е., Попов А.Н., Радионов И.А. Синергетическое управление асинхронным тяговым электроприводом локомотивов// Известия РАН. Теория и системы управления, 2014, № 4, -С. 123-138.
8. Veselov, G.E., Popov, A.N., Radionov, I.A., Mushenko, A.S. Adaptive power saving control for traction asynchronous electrical drive: Synergetic approach. ENERGYCON 2014 - IEEE International Energy Conference 2014, Article number 6850613, Pages 1446-1453. DOI 10.1109/ENERGYCON.2014.6850613.

9. Колесников А.А., Веселов Г.Е., Попов А.Н., Колесников Ал. А., Топчиев Б.В., Мушенко А.С., Кобзев В.А. Синергетические методы управления сложными системами: Механические и электромеханические системы/ Под общей редакцией А.А. Колесникова. Изд.стереотип. М.: Книжный дом «ЛИБРОКОМ», 2013, 304с.
10. Веселов Г.Е., Скляр А.А., Скляр С.А. Синергетический подход к управлению траекторным движением мобильных роботов в среде с препятствиями// Мехатроника, автоматизация, управление, №7, 2013, – С. 20-25.
11. Веселов Г.Е., Скляр А.А., Скляр С.А. Синергетический подход к управлению беспилотным летательным аппаратом// Известия ЮФУ. Технические науки. №5(142). 2013 г. –С. 65-70.
12. Колесников А.А., Веселов Г.Е., Попов А.Н., Кузьменко А.А., Погорелов М.Е., Кондратьев И.В. Синергетические методы управления сложными системами: энергетические системы/ Под общей редакцией А.А. Колесникова. Изд. 2–е. М.: Книжный дом «ЛИБРОКОМ», 2013, 248 с.
13. Веселов Г.Е., Попов А.Н., Радионов И.А. Энергосберегающее управление асинхронным тяговым двигателем: синергетический подход// Мехатроника, автоматизация, управление, №2, 2013, – С. 18-22.
14. Kondratiev, I.; Nikiforov, A.; Veselov, G.; Kolesnikov, A. Synergetic control for induction motor based wheel-drive system. 2012 IEEE International Electric Vehicle Conference, IEVC 2012 , art. no. 6183247. doi:10.1109/IEVC.2012.6183247.
15. Веселов Г.Е. Проблема синтеза иерархических стратегий группового управления робототехническими системами// Известия ЮФУ. Технические науки. Тематический выпуск «Системный синтез и прикладная синергетика». №6(119). 2011 г. –С. 41-49.